

דבר 38
מאבק נגד COVID-19

Corona Virus, Covid-19
Wuhan Virus

סוגי נגיפים
P - כמות האוכלוסיה
X - נגיף
Z - נגיף מת
C - עלות
d - מרחק חברתי
social distancing

$$\begin{cases} \dot{P} = -\mu X + \alpha_1 C + I(t) - E(t) \\ \dot{X} = \frac{\alpha_2}{d} (P - X - Z) X - \mu X - \lambda X + \alpha_3 I(t) - \frac{X}{P} E(t) \\ \dot{Z} = \lambda X - \frac{Z}{P} E(t) \\ \dot{C} = -\alpha_4 d + \alpha_5 C - \beta x \end{cases}$$

mortality Immigration Emigration
 מוות הגירה יציאה

אנחנו רוצים לדעת את המצב של האוכלוסיה ושל הנגיף

$0 \leq X, Z \leq P$

$0 \leq Z, C \geq 0, 0 \leq I \leq P, 0 \leq E \leq P$

... arctg x

(מספר)

$\int \mu x dt$

social distancing

האנשים יורדו ויבטחו את עצמם

(39) אדם רכש המון קבוצה באוכלוסיה

דמי הריב ומהלך רכש: $P = P_1 + P_2 + \dots + P_k$

אדם רכש המון זמן מהלך: $X = X_1 + X_2 + \dots + X_{30}$

מכונות הנסמך, מספר הדייקר ...
 הנקרא הוא עמין d אפס זכ דגויים מסוג
 זכ דמי מיוני עמיה - $d = (d_1, d_2, \dots, d_n)$

מה מנסים לעשות: $d(t)$
 דגוי צמח אמין ודגוי סבסיה יצאה מהא

או עם נקודת גיקורג מסוימת
 דמי לעצמך אג X כיועט אימפל לעצמך

יצא רק עכא $d = \infty$ $\dot{X} \leq 0$ $\int (X + \lambda) \dot{X} \leq 0$
 היצא: לעכא $X = 0$ או $X \approx 0$

לבן הנדיון הוא $d = \infty$ כפי דגויין X
 ואחר-כך ניהוס המהלה

נסיון לעכא לעצמ מציין נצעה
 אמל הוא עזו

גסופו של אג כה יהיה ניהוס ממונה

מסר מים מציין אמל נפלם אי-המאת הלכס
 הוא רק מראי עם הוסעג העקרה כעוד צמ

מסויים (24)

אמל X יצא עיוב אם גפיקורג רגו מסיק
 סברגיה אפריג:

למפיק $\dot{X} \leq -\lambda X$ $d \in [d_1, d_2]$
~~...~~ ~~...~~

Control under Uncertainty conditions

$x_1 = X + \lambda_x X$
 $\lambda_x \in \mathbb{R}$

$\dot{x} = a(t, x) + u$
 $x, u \in \mathbb{R}$

KNZ19

$u = -a(t, x) - x \Rightarrow x \rightarrow 0$

$u = -a(t, x) - x^{\frac{1}{3}} - x^3$ |NSZ15
2137

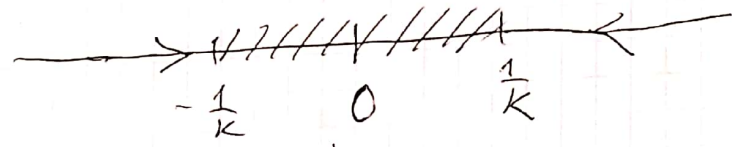
? δ ϵ k a ϵ k δ ϵ δ δ δ δ
 $|a| \leq 1$ \wedge δ

High-gain control 1

$u = -kx, k \gg 1$

$u = \begin{cases} -2 \operatorname{sign} x, & |kx| > 2 \\ -kx, & |kx| \leq 2 \end{cases}$

$|x| \geq \frac{1}{k} \Rightarrow |u| > |a| \Rightarrow \dot{x}x < 0$



$a(t, x) = a(t)$ \wedge δ

$\dot{x} = a - kx \Rightarrow \dot{x} = -k(x - \frac{1}{k}a) \Rightarrow |x| \leq \frac{1}{k}$

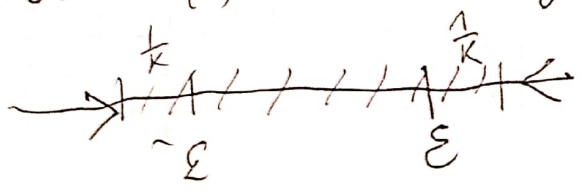
$|x(t)| \leq \frac{1}{k} \sup |a(t)|$

$\dot{x} = -k(\dot{x} - \frac{1}{k}\dot{a}) \Rightarrow |\dot{x}| \leq \frac{1}{k} \sup |\dot{a}|$

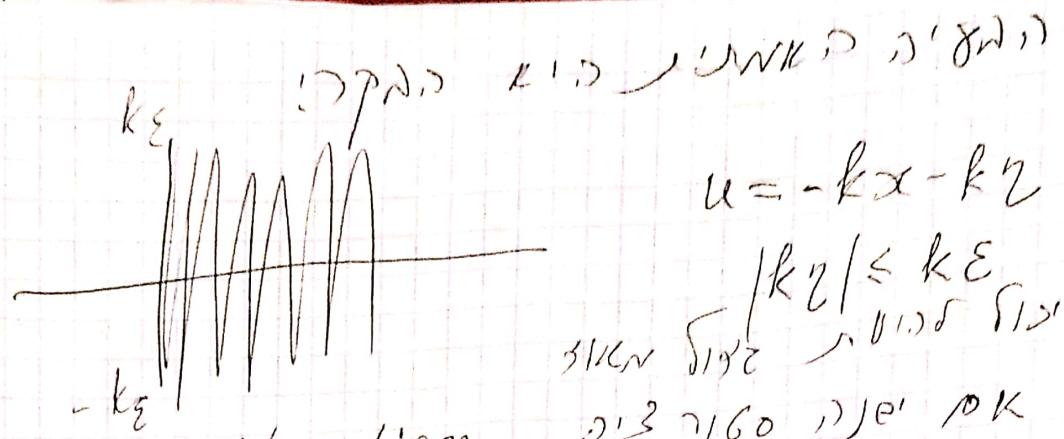
$\hat{x} = x(t) + \eta(t)$
 $|\eta(t)| \leq \epsilon$

$\dot{x} = a(t, x) - kx - k\eta(t)$

$|x| \geq \frac{1}{k} + \epsilon \Rightarrow \dot{x}x < 0$



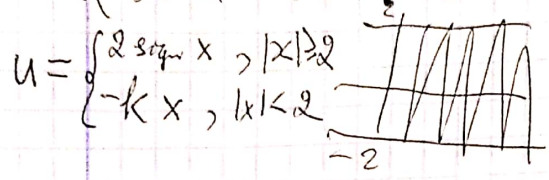
(41)



$$u = -kx - k\eta$$

$|k\eta| \leq k\epsilon$
 יכול להיות שיהיה $k\eta$ כולל $k\epsilon$
 אבל זה לא יעשה שום דבר

±2 → u se saturation



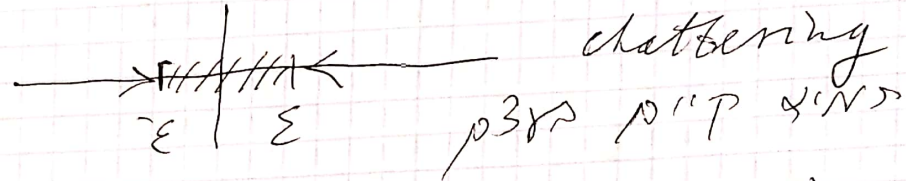
$$u = \begin{cases} 2 \operatorname{sign} x, & |x| > 2 \\ -kx, & |x| < 2 \end{cases}$$

chattering נקרא גם

Sliding Mode Control, 2

$$u = -2 \operatorname{sign} x$$

$$\dot{x} = a - 2 \operatorname{sign}(x + \eta), \quad |\eta| \leq \epsilon$$



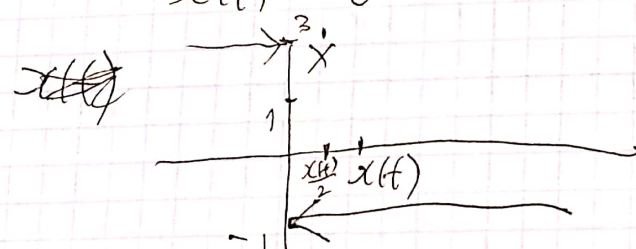
$a(x, x) = 1 \Rightarrow \dot{x} = 1 - 2 \operatorname{sign} x$

$$\dot{x} = \begin{cases} -1 & x > 0 \\ 1 & x = 0 \\ 3 & x < 0 \end{cases}$$

! Cauchy נדרש $x(0) = 0 \wedge \eta \leq \epsilon$
 כלומר, η יכול להיות ϵ

$$\dot{x}(0) = 1 \Rightarrow x(t) = 0 + 1 \cdot t + o(t), \quad t \approx 0$$

$$x(t) > 0 \text{ עבור } t > 0 \text{ קיים } \Leftarrow$$



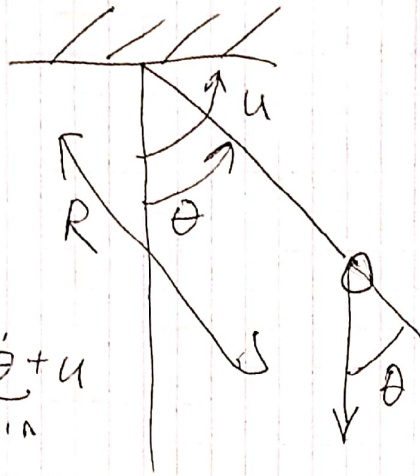
כלומר $x(t) > 0$ עבור $t > 0$
 כלומר $\dot{x} < 0$ עבור $t > 0$

t_1, t_2 נמצא $\frac{1}{2}x(t_1)$ נקרא t_1 נקרא t_2

$$\Rightarrow x(t) = \frac{1}{2}x(t) + \int_{t_1}^t \dot{x}(s) ds = \frac{1}{2}x(t) - (t - t_1) < x(t)$$

! נקרא

Pendulum $\dot{\sigma}_C / \sigma_C$ KNZIG (42)



$$mR^2\ddot{\theta} = -mgR\sin\theta - \underbrace{k\dot{\theta}}_{\text{Damping}} + u$$

$$\theta = \theta_c(t)$$

$\dot{\sigma}_c = a(t, x, \dot{x}) + b(t, x, \dot{x})u$

$|a| \leq 1, \quad b \in [1, 2]$

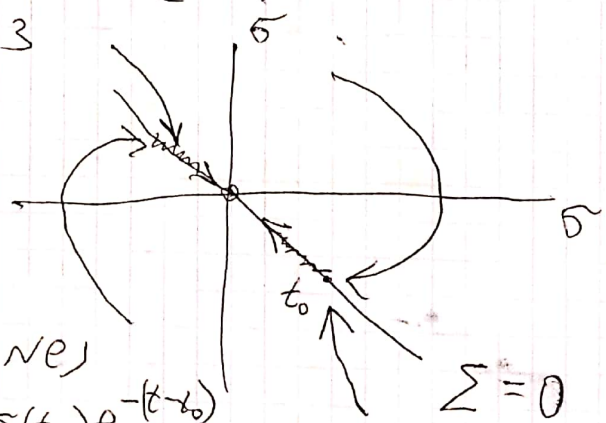
$$|\ddot{x}_c|, |\dot{x}_c| \leq 1, \quad \sigma = x - x_c \rightarrow 0$$

$$\Sigma = \sigma + \dot{\sigma} = (x - x_c) + (\dot{x} - \dot{x}_c) \quad | \dot{\sigma}_c |$$

$$\dot{\Sigma} = a + bu - \ddot{x}_c + \dot{x} - \dot{x}_c$$

$$|a - \ddot{x}_c - \dot{x}_c| \leq 3$$

$$u = -(1 + \rho|\dot{\sigma}|) \text{sign} \Sigma$$



$$\Sigma = 0 \quad ; \quad \text{SM } \dot{\sigma} = -\sigma$$

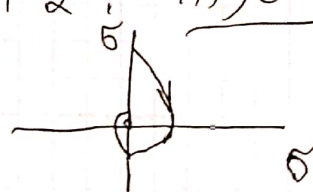
$$\Rightarrow \dot{\sigma} + \sigma = 0 \Rightarrow \sigma = \sigma(t_0)e^{-(t-t_0)}$$

$$\dot{\sigma} = \dot{\sigma}(t_0)e^{-(t-t_0)}$$

$$\ddot{\sigma} = a - \ddot{x}_c + bu, \quad |a - \ddot{x}_c| \leq 2 \quad \therefore \text{signe } \dot{\sigma}_c$$

$$u = -\frac{1}{\rho} \text{sign} \sigma - \frac{1}{\rho} \text{sign} \dot{\sigma}$$

! d'o / us qu'... (circles) ...



(43)

דוגמה 1

Utkin ~ 1967 Equivalent control method

$$\dot{x} = v(t, x, u) = f(t, x) + g(t, x)u$$

$$u = \begin{cases} u_+(t, x) & \sigma(t, x) > 0 \\ u_-(t, x) & \sigma(t, x) < 0 \end{cases}, \sigma, u \in \mathbb{R}$$

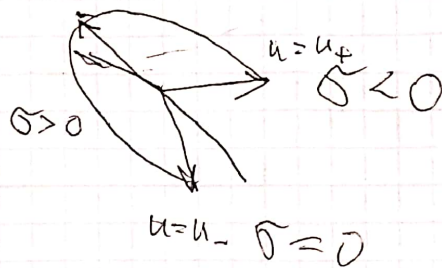
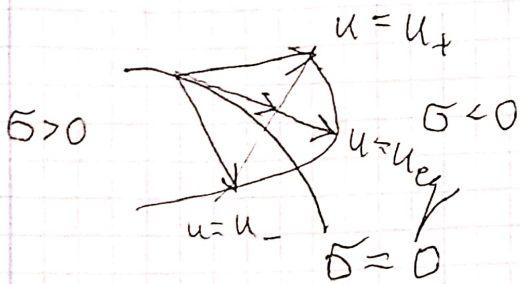
rel. degree = 1 | SM $\lambda \neq 0 \Rightarrow \sigma = 0$ (')

$$\sigma \equiv 0 \Rightarrow \dot{\sigma} \equiv 0 \quad \dot{\sigma} = \sigma'_t + \sigma'_x f + \sigma'_x g u = 0$$

$$\text{דוגמה} \Leftrightarrow u_{eq} = -\frac{(\sigma'_t + \sigma'_x f)}{\sigma'_x g}, \sigma'_x g \neq 0$$

SM motion

$$\begin{cases} \dot{x} = v(t, x, u_{eq}(t, x)) \\ \sigma(t, x) \equiv 0 \end{cases} \quad \begin{matrix} \text{(zero dynamics)} \\ \sigma'_t + \sigma'_x v(t, x, u_{eq}) = 0 \end{matrix}$$



אם הבעיה היא אפיינית וקוונטית אז היא אפיינית וקוונטית
affine in u

Izobimov, 1976

$$\begin{cases} \dot{x}_1 = -\text{sign } x_1 \\ \dot{x}_2 = -\text{sign } x_2 \\ \dot{x}_3 = \text{sign } x_1 \cdot \text{sign } x_2 \end{cases}$$

Euler integration

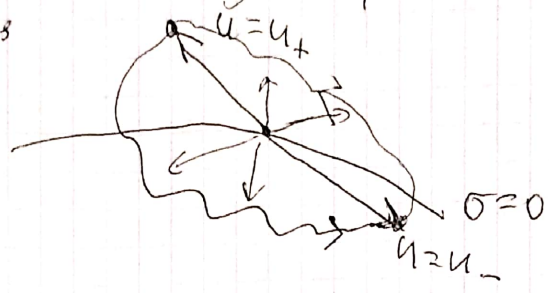
$$\begin{aligned} x_1(t_{k+1}) &= x_1(t_k) - \text{sign } x_1(t_k) \tau \\ x_2(t_{k+1}) &= x_2(t_k) - \text{sign } x_2(t_k) \tau \\ x_3(t_{k+1}) &= x_3(t_k) + \text{sign } x_1(t_k) \cdot \text{sign } x_2(t_k) \tau \end{aligned}$$

$x_1, x_2 \rightarrow 0$
אם x_1, x_2 קטנים אז x_3 קטן

אם x_1, x_2 קטנים אז x_3 קטן
אם x_1, x_2 גדולים אז x_3 גדול

(44) $\sigma = 0$: אחרת: מילוב $\sigma > 0$
 עוקב ממך עם $\sigma > 0$: $u_+ > u_-$, $u_+ > u_-$, $u_+ > u_-$
 והצדק המקור יכול להיבט $u_+ > u_-$
 עיני איזה $\sigma > 0$, $u_+ > u_-$, $u_+ > u_-$

Hysteresis



התנועה
 גרם $\sigma > 0$
 אפסי

$x: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$ מיוסג (צדדים)

I. פונקציה רציפה בהמשך בקטע $[\alpha, \beta]$
 absolutely continuous

$$\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 : \forall n : \sum_{i=1}^n |\Delta t_i| < \delta \Rightarrow \sum_{i=1}^n |\Delta x_i| < \epsilon$$

$$\Delta t_i = t_{i2} - t_{i1} \quad \Delta x_i = x(t_{i2}) - x(t_{i1})$$

$$i \neq j \Rightarrow [t_{i1}, t_{i2}] \cap [t_{j1}, t_{j2}] = \emptyset \quad [t_{i1}, t_{i2}] \subset [\alpha, \beta]$$

פונקציה רציפה בהמשך \Leftrightarrow פונקציה רציפה בהמשך
 קטע \Leftrightarrow פונקציה רציפה בהמשך
 קטע \Leftrightarrow פונקציה רציפה בהמשך

$$\|x(t_1) - x(t_2)\| \leq L |t_1 - t_2| \quad \text{Lipshitz, עפ"י}$$

$$\sum |\Delta x_i| \leq L \sum |\Delta t_i| \leq L \delta$$

2. כל פונקציה רציפה בהמשך \Leftrightarrow פונקציה רציפה בהמשך
 קטע \Leftrightarrow פונקציה רציפה בהמשך
 קטע \Leftrightarrow פונקציה רציפה בהמשך

$f_1 + f_2$; $f_1 f_2$; f_1 / f_2 ; f_1 / f_2 , $f_2 \neq 0$
 פונקציה רציפה בהמשך \Leftrightarrow פונקציה רציפה בהמשך

(45)

Σ - סדרה של קבוצות Π (measurable sets)

$$A_i \in \Sigma \Rightarrow \bigcup_{i=1}^{\infty} A_i \in \Sigma$$

$$A \in \Sigma \Rightarrow \gamma A \in \Sigma, \emptyset \in \Sigma$$

$$\Rightarrow \bigcap_i A_i = \gamma \left(\bigcup_i \gamma A_i \right) \in \Sigma$$

$$A \cup \gamma A = E \text{ "שני", } E \in \Sigma$$

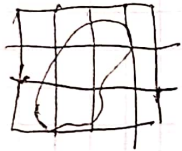
$\mu: \Sigma \rightarrow \mathbb{R}$ measure (measure) III

$$\mu(\emptyset) = 0, \forall A: \mu(A) \geq 0$$

$$\mu \left(\bigcup_i A_i \right) = \sum_i \mu(A_i) \quad A_i \cap A_j = \emptyset, i \neq j$$

(measure) \mathbb{R}^n - Σ - סדרה של קבוצות Borel
 $E = \mathbb{R}^n$, Borel

~~$\mu(\mathbb{R}^n) = \infty$~~
(Jordan) μ - Borel $\mu(\mathbb{R}^n) = \infty$



קבוצה μ -מדידה ב-Jordan

III: $\mu(\mathbb{R}^n) = \infty$

Lebesgue μ - סדרה של קבוצות IV

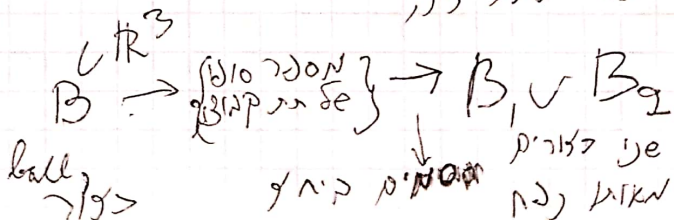
measurable G

$$\mu^*(G) = \inf_{G \subset A} \mu(A), \quad \mu_*(G) = \sup_{A \subset G} \mu(A)$$

$$\mu(G) \stackrel{\text{def}}{=} \mu_*(G) = \mu^*(G) \quad \text{(Jordan)}$$

\mathbb{R}/\mathbb{Q} - Vitali (Vitali) - סדרה של קבוצות

Banach, Tarski: 1924



Lebesgue מציגה את Lebesgue V

$$f: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$$

(46)

Borel מציגה את Borel
 Lebesgue מציגה את Lebesgue

היא מציגה את Lebesgue

$$\text{Lebesgue} \rightarrow \text{Borel}$$

$\mu(\mathbb{Q}) = \mu(\mathbb{Z}) = 0$ $\mu(\mathbb{N}) > 0$
 Lebesgue מציגה את Lebesgue

Borel מציגה את Borel

$$\text{Borel} \xrightarrow{\mu} \text{Borel}$$

Lebesgue מציגה את Lebesgue

Lebesgue מציגה את Lebesgue

$$\mathbb{R}^m \xrightarrow{f_2} \mathbb{R}^k \xrightarrow{f_1} \mathbb{R}^n$$

Lebesgue Borel

Lebesgue מציגה את Lebesgue

$$\mathbb{R}^m \xrightarrow{f_2} \mathbb{R}^k \xrightarrow{f_1} \mathbb{R}^n$$

Borel Borel

Lebesgue מציגה את Lebesgue

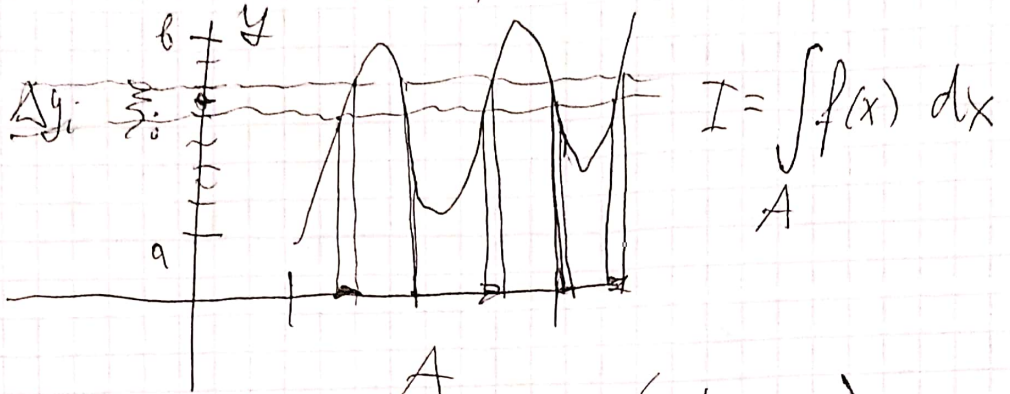
$$\mathbb{R}^m \xrightarrow{f_2} \mathbb{R}^k \xrightarrow{f_1} \mathbb{R}^n$$

Lebesgue Lebesgue

(47)

Lebesgue Integration VI

מדידת פונקציה $f: A \rightarrow \mathbb{R}^n$
Lebesgue integral $A \in \mathbb{R}^n, B \subset \mathbb{R}^m$



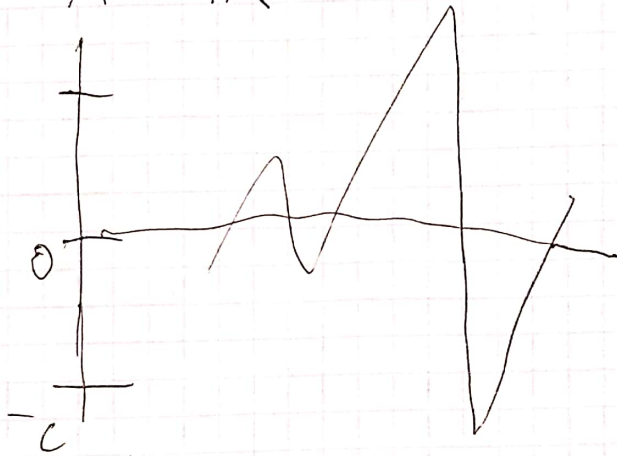
$$I = \lim_{\max |\Delta y_i| \rightarrow 0} \sum c_i \mu(f^{-1}(\Delta y_i))$$

↑ y נקודות

$f: A \rightarrow \mathbb{R}$

$$f_c = \begin{cases} c_1 & f(x) > c_1 \\ f(x) & |f(x)| \leq c \\ -c_2 & f(x) < -c_2 \end{cases}$$

$c_1, c_2 > 0$



$$\int_A f(x) dx \stackrel{\text{def}}{=} \lim_{c_1, c_2 \rightarrow \infty} \int_A f_c(x) dx$$

(דבר) $\int_A f(x) dx$ כן בלבד $\int_A f_c(x) dx$ VII

Lebesgue integral $\int_{t_0}^t \omega(s) ds$

$$x(t) = t_0 + \int_{t_0}^t \omega(s) ds$$

-1

(48) גדרה \int פונקציה לבסיסית
 היא רציפה, ההתאם מקיימת את הכול

$$\dot{x}(t) = \begin{cases} 1 & t > 0 \\ 1 & t = 0 \\ -1 & t < 0 \end{cases} \quad x(t) = |t| \quad \int dx = t$$

$$|t| = x_0 + \int_{x_0}^t |x| dx = x_0 + \int_{x_0}^0 (-1) ds + \int_0^t 1 ds =$$

$$= \cancel{x_0} + \cancel{|x_0|} + t = t$$

הכלאה ציפון ציפון

העירק להציר את ההגיון של ODE
 עם ציפון ימין לא רציף ואלו צירק
 הכלאה ציפון ציפון (DI) Differential Inclusion

הכלאה $x \in F(x) \subset \mathbb{R}^n$
 הכול הוא כל פונקציה רציפה בהתאם לוקלי
 שיהא מקיימת את ההכלאה במעט הכל t

הכלאה $x \in F(x)$ הכלאה נקראת
 הכלאה Filippov את כל x

1. $F(x)$ לא ריקה, חסומה וסגורה (קומפקט)

2. קמורה convex

3. חצי-רציפה שמשנה

upper semicontinuous

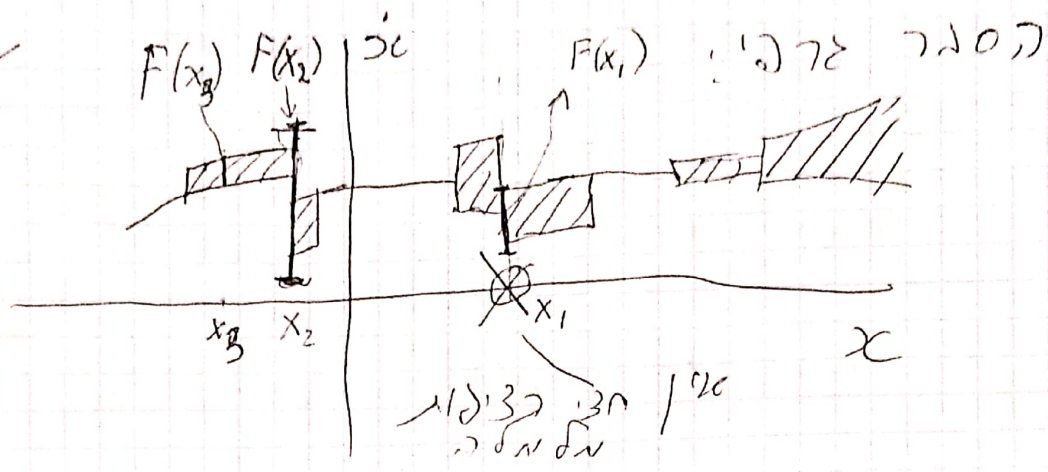
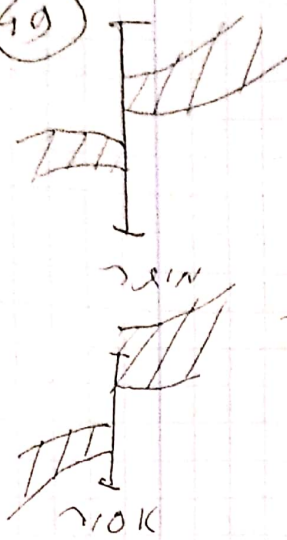
$$\rho(x, y) = \|x - y\|, \quad \rho(x, M) = \inf_{y \in M} \rho(x, y)$$

$$\lim_{x' \rightarrow x} \sup_{y \in F(x')} \rho(y, F(x)) = 0$$



Hausdorff distance $\rho(M, N) = \max \left[\sup_{x \in M} \rho(x, N), \sup_{y \in N} \rho(y, M) \right]$

49



$\forall K \forall x_1, x_2, \dots, x_k \in M \quad \forall \alpha_1, \dots, \alpha_k \geq 0, \alpha_1 + \dots + \alpha_k = 1$
 $\alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_k x_k \in M$

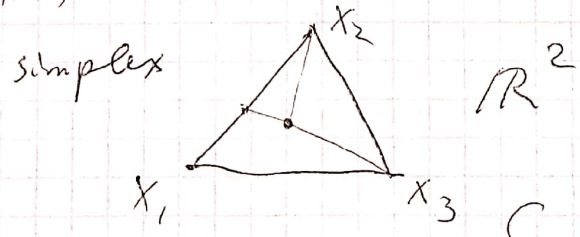
תורת פיתוח
 $\text{co} M$ - קונבקס
 $\overline{\text{co} M}$ - קונבקס סגור
 $\text{co} M$: קונבקס
 $\overline{\text{co} M}$: קונבקס סגור
 M : קונבקס

Carathéodory $\text{co} M$

$n+1$ נקודות, $M \subset \mathbb{R}^n$

$$\text{co} M = \left\{ x \in \mathbb{R}^n \mid \exists k \leq n+1, x_1, \dots, x_k \in M : \right. \\
 \left. x = \sum_{i=1}^k \alpha_i x_i, \sum_{i=1}^k \alpha_i = 1, \alpha_i \geq 0 \right\}$$

תורת פיתוח! $\text{co} M$ (קונבקס, גר-סגור, מרכז)



$$\overline{\text{co} M} = \overline{\text{co} \overline{M}} \quad \text{קונבקס סגור} \\
 \overline{M} \subset \overline{\text{co} M} \Rightarrow \overline{\text{co} \overline{M}} \subset \overline{\text{co} M} \Rightarrow \overline{\text{co} \overline{M}} = \overline{\text{co} M} \quad \text{קונבקס סגור}$$

$$x_k: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\dot{x}_k \in M \quad \text{and } M \in \{x \mid \|x\| \leq L\}$$

$$x_k \Rightarrow x(t) \Rightarrow \dot{x}(t) \in \overline{\text{co } M}$$

$$t \in [a, b] \Rightarrow \dot{x}(t) \in \overline{\text{co } M}$$

$$|x_k(t') - x_k(t'')| \leq \left| \int_{t''}^{t'} \dot{x}_k dt \right| \leq L |t' - t''|$$

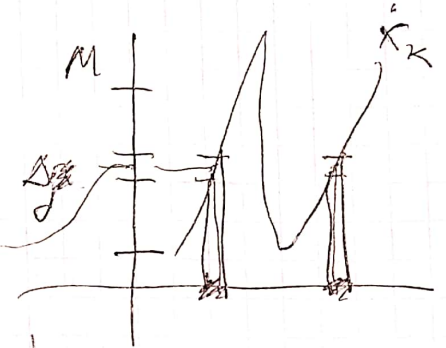
$$k \rightarrow \infty \quad |x(t') - x(t'')| \leq L |t' - t''|$$

$$q_{kh} = \frac{x_k(t+h) - x_k(t)}{h} = \frac{1}{h} \int_t^{t+h} \dot{x}_k(s) ds$$

$$= \lim_{\max |\Delta_j| \rightarrow 0} \frac{1}{h} \sum \dot{x}_{kj} \mu(\dot{x}_k^{-1}(\Delta_j))$$

$$\sum_j \mu \dot{x}_k^{-1}(\Delta_j) = h \quad \dot{x}_{kj}$$

$$\alpha_{kj} = \frac{\mu(\dot{x}_k^{-1}(\Delta_j))}{h}$$

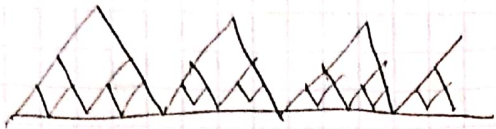


$$q_{kh} = \lim_{\max |\Delta_j| \rightarrow 0} \sum_k \alpha_{kj} \dot{x}_{kj} \in \overline{\text{co } M}$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} q_{kh} = \frac{x(t+h) - x(t)}{h} \in \overline{\text{co } M}$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} q_h = \dot{x}(t) \in \overline{\text{co } M}$$

Die, n



$x'_k = \pm 1$

$x_k \rightarrow 0$
 $\vec{0} = 0 \in \overline{\text{co}}\{-1, 1\} = [-1, 1]$

\mathbb{R}^n de ויזוהי-מח

ויזוהי $F: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ הנד
 Filippov 'K' כ- \mathbb{R}^n ויזוהי

ויזוהי $F(x)$ \mathbb{R}^n ויזוהי
 ויזוהי \mathbb{R}^n ויזוהי

$x \in K \subset \mathbb{R}^n$ ויזוהי $F(x)$ \mathbb{R}^n

ויזוהי \mathbb{R}^n ויזוהי \mathbb{R}^n

$\forall y \in \mathbb{R}^n : F(y) \subset F(x)$ ויזוהי \mathbb{R}^n

ויזוהי \mathbb{R}^n ויזוהי \mathbb{R}^n

$M \in \mathbb{R}^n$ ϵ M ויזוהי M^ϵ הנד

$M^\epsilon = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \rho(x, M) \leq \epsilon\}$

\mathbb{R}^n ויזוהי $M^\epsilon \subseteq \mathbb{R}^n$ ויזוהי M

$\overline{\text{co}} M^\epsilon = \text{co} M^\epsilon = (\text{co} M)^\epsilon$ (Filippov)

\mathbb{R}^n ויזוהי \mathbb{R}^n δ הנד

$x^\delta \in [\text{co} F(x^\delta)]^\delta$ delta

$$\dot{x}_k \in [\omega F(x^{\delta_k})]^{\delta_k}, \quad t \in [\alpha, \beta] \quad \underline{2, \text{נד} \delta} \quad (52)$$

$$\delta_k \rightarrow 0, \quad x_k \rightarrow x \quad \delta \text{ קטן}$$

$$[\alpha, \beta] \text{ - } \omega \text{ (נד) } \rightarrow \exists \gamma x(t) \quad \text{SE}$$

$$\dot{x} \in F(x) \quad \text{מ"ף מ"ל}$$

$$\forall t_0 \in [\alpha, \beta]: x_0 = \lim_{k \rightarrow \infty} x_k(t_0) \quad \underline{\text{נד} \delta \text{ קטן}}$$

נדע יש x_0 נדנדו מ"ף' $\forall \epsilon > 0$

$$(1, \text{נד} \delta \text{ קטן} - \text{נד} \delta \text{ קטן}) \quad F(x) \subset F(x_0)^\epsilon$$

$$\begin{matrix} t \in [\alpha, \beta] \\ t_0 \end{matrix} \dot{x}_k \in (\omega F(x^{\delta_k}))^{\delta_k} \subset (\omega F(x_0)^\epsilon)^{\delta_k}$$

$$= (F(x_0)^\epsilon)^{\delta_k} = F(x_0)^{\epsilon + \delta_k} \subset F(x_0)^{2\epsilon}$$

$$\dot{x}_k \in F(x_0)^{2\epsilon} \Rightarrow \dot{x} \in \overline{\omega F(x_0)^{2\epsilon}} = F(x_0)^{2\epsilon} \quad (1, \text{נד} \delta)$$

t_0 - $\dot{x} \in F(x_0) \iff \exists \epsilon > 0 \delta > \delta$ נ"ס
 t_0 נ"ס $x(t)$ נ"ס

$$\dot{x} \in F(x) \quad \text{מ"ף מ"ל} \quad \leftarrow$$

$$\delta, \epsilon \in \mathbb{N}$$

$$\delta \text{ קטן} \mid \text{נד} \delta \text{ קטן} \quad \text{נד} \delta \text{ קטן} \quad \delta \in \mathbb{N}$$

$$F: \mathbb{G} \rightarrow \mathbb{R}^n \quad \dot{x} \in F(x) \quad \text{Filippov נ"ס, נ"ס}$$

$$x(t_0) = x_0 \text{ נ"ס} \quad V = \{x \mid \|x - x_0\| \leq \delta\} \subset \mathbb{G}$$

$$m = \sup \{ \|y\| \mid y \in F(x) \}, \quad d = \frac{\delta}{m}$$

$$t \in [t_0 - d, t_0 + d] \text{ נ"ס מ"ף נ"ס} \quad \leftarrow$$

$$(x \text{ נ"ס})$$

✓

1) 1010

Arzela (Den)

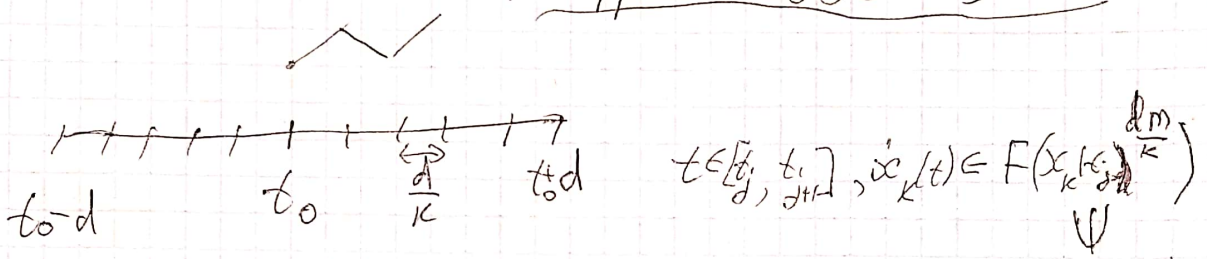
$t \in [\alpha, \beta], x_k(t)$
 $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 \forall t_1, t_2 \in [\alpha, \beta], |t_1 - t_2| < \delta \Rightarrow \|x_k(t_1) - x_k(t_2)\| < \epsilon$

Equicontinuity

$x_k \rightarrow x_*$ $k \rightarrow \infty, t \in [\alpha, \beta]$

(equicontinuity) $\exists \epsilon > 0 \forall \delta > 0 \forall t_1, t_2 \in [\alpha, \beta], |t_1 - t_2| < \delta \Rightarrow \|x_k(t_1) - x_k(t_2)\| < \epsilon$

Pikippov (Den)



Euler Integration

$x_k(t_{j+1}) = x_k(t_j) + \dot{x}_k(t_j) \cdot \frac{d}{k}, \dot{x}_k(t_j) \in F(x_k(t_j), t_j)$

$\|\dot{x}_k(t_j)\| \leq m, \dot{x}_k \in (0, F(x_k, t)) \frac{d}{k}$
 equicontinuity $\Leftarrow \exists \delta > 0 \forall t_1, t_2 \in [\alpha, \beta], |t_1 - t_2| < \delta \Rightarrow \|x_k(t_1) - x_k(t_2)\| < \epsilon$

$\exists x_k \rightarrow x \Leftarrow \dot{x} \in F(x)$

$\delta, \epsilon \in \mathbb{N}$

$\dot{x} = f(x), f \in C$
 ...
 $f \in C \Rightarrow f$ is continuous